

ABSTRAK

Simulasi Pendaratan Darurat pada Helikopter Mainan Berbasis Mikrokontroler ATmega8

Helikopter tanpa awak yang terjatuh akibat gangguan komunikasi merupakan masalah yang sering dihadapi saat kondisi cuaca buruk, dan dengan kondisi tersebut maka helikopter tidak dapat mendarat dengan baik. Skripsi ini mengembangkan sistem pendaratan helikopter tanpa awak yang diaplikasikan pada helikopter mainan, yang dimana fungsi pendaratan otomatis akan berfungsi saat hilangnya komunikasi antara pemancar dan penerima pada helikopter. Dengan alat ini diharapkan sistem pendaratan otomatis pada helikopter tanpa awak dapat diaplikasikan bukan hanya pada helikopter mainan saja, namun juga pada helikopter sungguhan.

ABSTRACT

An Emergency Landing Simulation of RC Helicopter Based ATMega8 Microcontroller

Unmanned helicopter that had fallen due to communication disruption is a frequent problem encountered during bad weather conditions, and with these conditions then the helicopter can not land properly. This thesis is developing unmanned helicopter landing system that was applied to a toy helicopter, a landing where the function automatically works when loss of communication between the transmitter and receiver on the helicopter. With this tool is expected to automatic landing system on an unmanned helicopter can be applied not only to the toy helicopter, but also on a real helicopter.